

# **Esercitazioni per il Corso di Fisica**

Lavoro, energia, conservazione dell'energia meccanica

**Dr. Luca Pacher**

Corso di Laurea in Farmacia

A.A. 2020/2021

12/11/2020

# Formulario di dinamica /1

- la **risultante vettoriale** delle forze applicate su un corpo determina la sua **accelerazione** :

$$\boxed{\sum \mathbf{F} = m \mathbf{a}} \quad \underline{\text{legge di Newton}}$$

- forza **peso** :

$$\boxed{\mathbf{P} = m \mathbf{g}} \rightarrow \text{ragioneremo poi su cosa sia veramente "g"}$$

- forza di richiamo **elastica** (ad esempio una molla) :

$$\boxed{\mathbf{F} = -k \mathbf{x}} \quad \underline{\text{legge di Hooke}}$$

- forza di **attrito radente** (in modulo) :

$$\boxed{|\mathbf{F}_A| = \mu |\mathbf{N}|}$$

- vettorialmente sempre **opposta** alla direzione del moto
- distinguiamo tra coefficiente di attrito **statico** e **dinamico**:  $\mu_s > \mu_d$

## Formulario di dinamica /2

- definizione di **lavoro** compiuto da una forza **costante**  $\mathbf{F}$  lungo uno spostamento  $\mathbf{s}$  :

$$W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{s} = |\mathbf{F}| |\mathbf{s}| \cos \theta$$

N.B : se i vettori forza e spostamento sono **ortogonali** tra loro il lavoro è sempre nullo (e.g. forza di Lorentz)

- definizione di **energia cinetica** di un corpo in movimento :

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2$$

- **teorema dell'energia cinetica** (o delle "forze vive") per il calcolo del lavoro :

$$W_{AB} = \Delta E_k = E_{k,B} - E_{k,A}$$

... **sempre valido** !

- alcune forze sono però "speciali" in quanto il lavoro **non dipende dal percorso** ma solo da punto di partenza e punto di arrivo
- si chiamano **forze conservative**
- le forze conservative sono caratterizzate da una **funzione scalare**  $U$  chiamata **energia potenziale** che permette di calcolare il lavoro come "**meno**" la **differenza di energia potenziale** :

$$\boxed{W_{AB} = -\Delta U} = -(U_B - U_A) = U_A - U_B$$

- si chiama **energia meccanica** la somma :

$$\boxed{E_m = E_k + U}$$

Esempio : **energia potenziale gravitazionale** :

$$U_g = m g z$$

Esempio : **energia potenziale elastica di una molla** :

$$U_e = \frac{1}{2} k x^2$$

In presenza di **sole forze conservative** l'energia meccanica totale **si conserva** :

$$E_m = E_k + U = \text{cost}$$

**MA...** in presenza di **forze di attrito**  
l'energia meccanica **NON SI CONSERVA** !

**Sempre per i più curiosi...**



# Lavoro ed energia cinetica

- nel caso più generale possibile il **vettore forza** può cambiare punto per punto lungo la traiettoria del moto, quindi non essere costante :

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}(x, y, z) \rightarrow \text{questo si chiama un "campo" vettoriale}$$

- si parte dal definire un lavoro infinitesimo :

$$dW = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$$

- per calcolare il lavoro totale nell'andare da A a B bisogna allora **integrare sul percorso** :

$$W_{AB} = \int_A^B \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} \rightarrow \text{questo si chiama un "integrale "di linea"}$$

Caso più semplice: **moto rettilineo vario** :

- problema unidimensionale, forza parallela alla direzione del moto (ad esempio lungo asse  $x$ ) :

$$dW = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = F dx$$

- in modo del tutto generale l'accelerazione **può anche non essere costante** lungo il percorso !

$$F = ma \quad \text{con } a = a(x) \rightarrow F = F(x)$$

- calcoliamo **il lavoro** nell'andare tra due punti A e B :

$$W = \int_A^B (ma) dx = m \int_A^B a dx = m \int_A^B \frac{dv}{dt} dx = m \int_{v_A}^{v_B} v dv$$

$$\rightarrow W = m \int_{v_A}^{v_B} v dv = \left[ \frac{1}{2} m v^2 \right]_{v_A}^{v_B} = \boxed{\frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = \Delta E_K}$$

**teorema dell'energia cinetica**





# Forze conservative ed energia potenziale

- una forza  $\mathbf{F}$  si dice **conservativa** se per un qualunque **percorso chiuso** il lavoro totale è **nullo** :

$$W = \oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0 \quad \rightarrow \text{questo si chiama un **integrale "di circuitazione"**}$$

- l'Analisi Matematica ci dice che se questo è vero, allora esiste una **funzione scalare delle coordinate**  $U = U(x, y, z)$  per cui il vettore forza si può scrivere come :

$$\mathbf{F} = \left( -\frac{\partial U}{\partial x}, -\frac{\partial U}{\partial y}, -\frac{\partial U}{\partial z} \right) = -\nabla U$$

- il simbolo  $\nabla$  si chiama **"gradiente"** (come se fosse un vettore, ma le componenti sono le **derivate parziali** ) :

$$\nabla = \left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$$

- in Fisica la funzione scalare  $U(x, y, z)$  prende il nome di **energia potenziale**



Caso più semplice: **moto rettilineo** (problema unidimensionale) :

- il "gradiente" si riduce ad un'unica **derivata totale** :

$$\nabla \rightarrow \frac{d}{dx}$$

- se conosco l'espressione (la funzione) dell'energia potenziale  $U = U(x)$  allora posso **calcolare la forza derivando** :

$$F = -\frac{dU}{dx}$$

- il lavoro è proprio "**meno**" la **variazione di energia potenziale** :

$$W = \int_A^B F dx = \int_A^B \left( -\frac{dU}{dx} \right) dx = - \int_A^B dU = \boxed{U_A - U_B = -\Delta U}$$

Esempio : forza peso (assumendo asse  $z$  rivolto verso l'alto) :

$$U(z) = mgz \rightarrow F = -\frac{dU}{dz} = -\frac{d}{dz} [mgz] = -mg$$

Esempio : forza elastica :

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2 \rightarrow F = -\frac{dU}{dx} = -\frac{d}{dx} \left[ \frac{1}{2}kx^2 \right] = -kx \quad \underline{\text{legge di Hooke}}$$



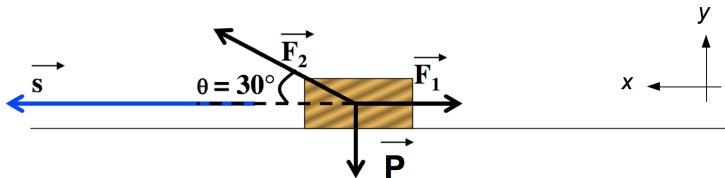
# Esercizio 1

Sulla definizione di **lavoro** in Fisica :

*Un massa di peso 40 N è posto su un piano orizzontale liscio. Sul corpo agiscono due forze  $\mathbf{F}_1$  e  $\mathbf{F}_2$  di intensità rispettivamente 20 N e 30 N come in figura.*

*Determinare :*

- il lavoro compiuto da ciascuna forza, compresa la forza peso, associato ad uno spostamento del corpo di 10 m.*
- l'accelerazione a cui è soggetta la massa*



Ricordiamo la definizione di **lavoro** nel caso di una **forza costante** lungo uno spostamento  $s$  :

$$W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{s} = |\mathbf{F}| |\mathbf{s}| \cos \theta$$

essendo  $\theta$  l'angolo compreso tra i **vettori forza e spostamento**.

1) Lavoro della forza  $\mathbf{F}_1$  :

$$\theta = 180^\circ \rightarrow W_1 = 20 \text{ N} \cdot 10 \text{ m} \cdot \cos 180^\circ = 20 \text{ N} \cdot 10 \text{ m} \cdot (-1) = -200 \text{ J}$$

2) Lavoro della forza  $\mathbf{F}_2$  :

$$\theta = 30^\circ \rightarrow W_2 = 30 \text{ N} \cdot 10 \text{ m} \cdot \cos 30^\circ = 30 \text{ N} \cdot 10 \text{ m} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = 259.8 \text{ J}$$

3) Lavoro della forza peso  $\mathbf{P}$  :

$$\theta = -90^\circ \rightarrow W_P = 40 \text{ N} \cdot 10 \text{ m} \cdot \cos(-90^\circ) = 0 \text{ J}$$



Per calcolare l'accelerazione della massa applichiamo la **legge di Newton** nella forma :

$$\sum \mathbf{F} = m \mathbf{a}$$

- **scegliamo** un sistema di riferimento  $(x, y)$  e scriviamo tutte le forze **in componenti** :

$$\mathbf{P} = m \mathbf{g} = (0, -m g, 0) \quad \mathbf{F}_1 = (-F_1, 0, 0) \quad \mathbf{F}_2 = (F_2 \cos \theta, F_2 \sin \theta, 0)$$

- lungo **la verticale** la forza peso è bilanciata dalla reazione vincolare e dalla componente  $F_2 \sin \theta$  :

$$-m g + F_2 \sin \theta + N = 0$$

- lungo l'orizzontale il moto è uniformemente accelerato :

$$-F_1 + F_2 \cos \theta = m a = \left( \frac{P}{g} \right) a$$

$$\rightarrow a = \frac{(-F_1 + F_2 \cos \theta) g}{P} = \frac{(-20 \text{ N} + 30 \text{ N} \cos 30^\circ) 9.81 \text{ m/s}^2}{40 \text{ N}} = 1.5 \text{ m/s}^2$$

Sulla **conservazione dell'energia meccanica** :

*Un blocco di 2 kg è inizialmente spinto contro una molla di costante elastica 500 N/m, accorciandola di 20 cm. Tolto il vincolo, la molla spinge il blocco lungo una rotaia orizzontale priva di attrito e poi su per un piano inclinato 45°, anch'esso privo di attrito. Determinare :*

- *la velocità del blocco quando abbandona la molla*
- *l'altezza massima raggiunta dal blocco nel risalire il piano inclinato*
- *lo spazio percorso sul piano inclinato*



- energia **cinetica** del corpo in movimento :

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2$$

- energia potenziale **elastica** della molla :

$$U_e = \frac{1}{2} k x^2$$

- energia potenziale **gravitazionale** :

$$U_g = m g z$$

- non essendoci attriti in gioco, tutte le forze sono **conservative**, quindi l'**energia meccanica si conserva**

$$E_m = E_k + U_e + U_g = \text{cost}$$

- per prima cosa **scegliamo un sistema di riferimento**, in questo caso  $(x, z)$
- $z = 0$  rappresenta il piano orizzontale, per il quale scegliamo **zero** come potenziale gravitazionale di riferimento
- il blocco è inizialmente fermo, quindi non c'è energia cinetica, l'energia meccanica è solo energia elastica :

$$E_m = U_e = \frac{1}{2} k x^2$$

- quando il blocco si stacca dalla molla, tutta l'energia potenziale elastica immagazzinata nella molla **si trasforma** in energia cinetica :

$$E_m = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} m v^2$$

- da questa condizione ricaviamo subito la **velocità iniziale** del blocco (usiamo anche  $20 \text{ cm} = 0.2 \text{ m}$ ) :

$$v = \sqrt{\frac{k x^2}{m}} = \sqrt{\frac{500 \text{ N/m} \cdot (0.2 \text{ m})^2}{2 \text{ kg}}} = \boxed{3.16 \text{ m/s}}$$

- il blocco sale poi lungo il piano inclinato **fino a fermarsi** raggiunta un'altezza  $h$
- questo significa che tutta l'energia cinetica **si trasforma** in energia potenziale gravitazionale :

$$E_m = E_k = U_g \rightarrow \frac{1}{2} m v^2 = m g h$$

$$\rightarrow h = \frac{v^2}{2g} = \frac{(3.16 \text{ m/s})^2}{2 \cdot 9.81 \text{ m/s}^2} = \boxed{0.51 \text{ m}}$$

- nota l'altezza raggiunta e l'angolo di inclinazione  $\theta = 45^\circ$  ricaviamo lo spazio percorso lungo il piano :

$$\sin \theta = \frac{h}{s} \rightarrow s = \frac{h}{\sin \theta} = h \frac{2}{\sqrt{2}} = \boxed{0.72 \text{ m}}$$

Sul **moto verticale dei corpi** risolto con la conservazione dell'energia meccanica :

*Una pallina di massa 50 g viene lanciata verso l'alto con velocità iniziale di 6 m/s. Trascurando l'attrito dell'aria, determinare l'altezza massima raggiunta. Quanto vale il lavoro compiuto dalla forza gravitazionale nel fermare la pallina ?*

Abbiamo già risolto un esercizio simile usando i risultati validi per il **moto uniformemente accelerato** :

- il moto verticale della pallina (assumiamo come riferimento un asse  $z$  verso l'alto) viene **frenato dall'accelerazione di gravità costante**

$$v(t) = v_0 - g t$$

- quando la palla raggiunge l'**altezza massima** la sua velocità finale è nulla

$$v_{fin} = 0$$

- per calcolare l'altezza massima raggiunta posso usare la relazione che lega velocità al quadrato e spazio percorso

$$v_{fin}^2 - v_{in}^2 = -2 g (z_{fin} - z_{in})$$

$$v_{fin} = 0 \rightarrow -v_{in}^2 = -2 g h_{max} \rightarrow \boxed{h_{max} = \frac{v_{in}^2}{2 g}}$$

Possiamo **ottenere lo stesso risultato** applicando la **conservazione dell'energia meccanica** :

$$\boxed{E_m = E_k + U_g = \text{cost}} \rightarrow E_{k,in} + U_{g,in} = E_{k,fin} + U_{g,fin}$$

Ricordando le espressioni per **energia cinetica** ed **energia potenziale gravitazionale** :

$$\frac{1}{2} m v_{in}^2 + m g z_{in} = \frac{1}{2} m v_{fin}^2 + m g z_{fin}$$

$$v_{fin} = 0 \rightarrow \frac{1}{2} m v_{in}^2 = m g (z_{fin} - z_{in}) = m g h_{max} \rightarrow$$

$$\boxed{h_{max} = \frac{v_{in}^2}{2g}}$$

Numericamente:

$$h_{max} = \frac{(6 \text{ m/s})^2}{2 \cdot 9.81 \text{ m/s}^2} = 1.83 \text{ m}$$



Quanto vale **il lavoro** compiuto dalla forza gravitazionale nel fermare la pallina ?

$$m = 50 \text{ g} = 50 \times 10^{-3} \text{ kg} = 0.05 \text{ kg}$$

1) Applicando la **definizione di lavoro** :

$$\begin{aligned} W &= \mathbf{P} \cdot \mathbf{s} = m \mathbf{g} \cdot \mathbf{s} = m g h_{max} \cos 180^\circ \\ &= (0.05 \text{ kg}) \cdot (9.81 \text{ m/s}^2) \cdot (1.83 \text{ m})(-1) = -0.9 \text{ J} \end{aligned}$$

2) Applicando il **teorema dell'energia cinetica (teorema delle forze vive)** :

$$\begin{aligned} W &= \Delta E_k = E_{k,fin} - E_{k,in} = \frac{1}{2} m (v_{fin}^2 - v_{in}^2) = -\frac{1}{2} m v_{in}^2 \\ &= -0.5 \cdot 0.05 \text{ kg} \cdot (6 \text{ m/s})^2 = -0.9 \text{ J} \end{aligned}$$

3) Applicando la **conservatività della forza gravitazionale** :

$$W = -\Delta U_g = -(U_{g,fin} - U_{g,in}) = -m g h_{max} = -0.9 \text{ J}$$