

# Dinamica II: Lavoro

Se il punto di applicazione di una forza subisce un certo **spostamento** ed esiste una **componente della forza parallela** allo spostamento, **la forza compie un lavoro**.

Si consideri un punto che si muove su una generica traiettoria e sia  $\mathbf{F}$  la risultante delle forze che agiscono sul punto. Si definisce **lavoro della forza  $\mathbf{F}$** , compiuto durante lo spostamento dalla posizione A a B, la quantità **scalare**:

$$W = \int_A^B \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_A^B F \cos\theta ds = \int_A^B F_T ds$$

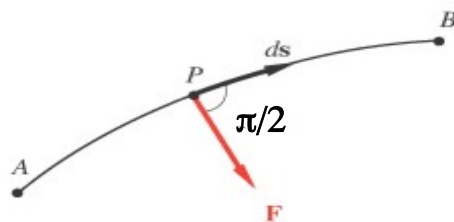
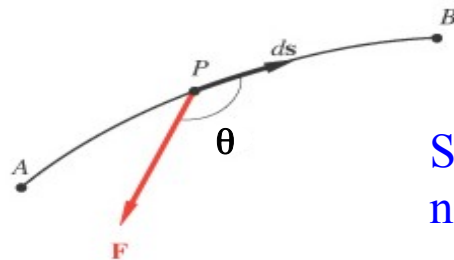
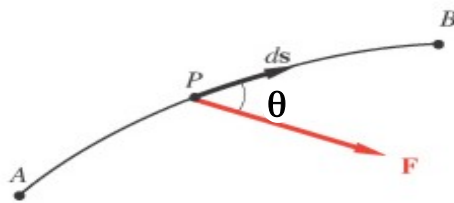
Se  $\theta < \pi/2$ ,  $\Rightarrow \cos\theta > 0 \Rightarrow$  *Lavoro positivo*

Se  $\theta > \pi/2$ ,  $\Rightarrow \cos\theta < 0 \Rightarrow$  *Lavoro negativo*

Se  $\theta = \pi/2$ ,  $\Rightarrow \cos\theta = 0 \Rightarrow$  *Lavoro nullo*



Se  $\mathbf{F}$  è ortogonale alla traiettoria,  $\mathbf{F}$  è puramente centripeta e non compie lavoro



Dimensioni  $[W] = [F][L]$       Unità di misura  $J = N \cdot m$   
 $J = \text{joule}$

*Il joule è l'unità di misura del lavoro*

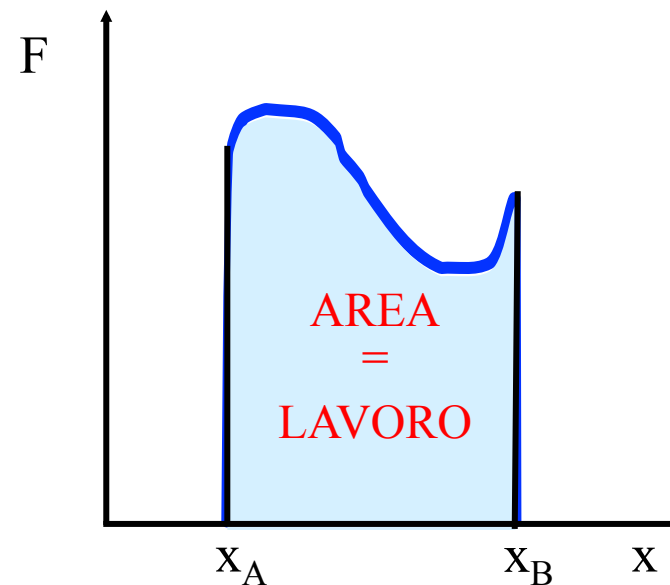
# Lavoro

se su un corpo agiscono più forze  $\mathbf{F}$  è la somma di più forze e il lavoro è la somma dei lavori delle singole forze

$$W = \int_A^B \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_A^B (\mathbf{F}_1 + \dots + \mathbf{F}_n) \cdot d\mathbf{s}$$

$$W = \int_A^B \mathbf{F}_1 \cdot d\mathbf{s} + \dots + \int_A^B \mathbf{F}_n \cdot d\mathbf{s} = W_1 + \dots + W_n$$

Il lavoro di una **forza** è uguale **all'area della figura delimitata dall'asse x, dalla curva** che rappresenta la **forza** e dalle parallele all'asse delle ordinate condotte per gli estremi dello spostamento (deriva dalla **definizione di integrale** )



# Potenza

Il lavoro nell'unità di tempo prende il nome di *potenza*: misura la rapidità con cui si compie un lavoro.

$$P = \frac{dW}{dt} = F \frac{ds}{dt} = F \cdot v = F_T \cdot v$$

La *potenza* sopra descritta prende il nome di *potenza istantanea*.

La *potenza media* è il rapporto fra il lavoro totale e il tempo durante il quale il lavoro viene svolto.

$$P = \frac{W}{\Delta t}$$

Dimensioni  $[P] = [F][L][T]^{-1}$     Unità di misura     $W = J \cdot s^{-1}$

$W = \text{Watt}$

*Il Watt è l'unità di misura della potenza*

# Esempio

Che potenza deve sviluppare motore di seggiovia che trasporta 2400 persone all'ora superando un dislivello di 500 m. Supponiamo la massa delle persone di circa 70 Kg

$$P = \frac{dW}{dt} = \frac{W}{\Delta t}$$

Lavoro  $W=F \cdot \Delta y$  con  $F$  forza peso, quindi costante, e  $\Delta y$  spazio parallelo a forza peso

$$W = mg \cdot 2400 \cdot 500 = 70 \cdot 9.8 \cdot 2400 \cdot 500$$

$$P = W/\Delta t$$

$$P = 70 \cdot 9.8 \cdot 2400 \cdot 500 / 3600 = 70 \cdot 9.8 \cdot 2 \cdot 500 / 3$$

$$= 228670 \text{ W} = 229 \text{ KW}$$

# Esercizio Lavoro

Una particella si muove di moto rettilineo con velocità rappresentata in figura.

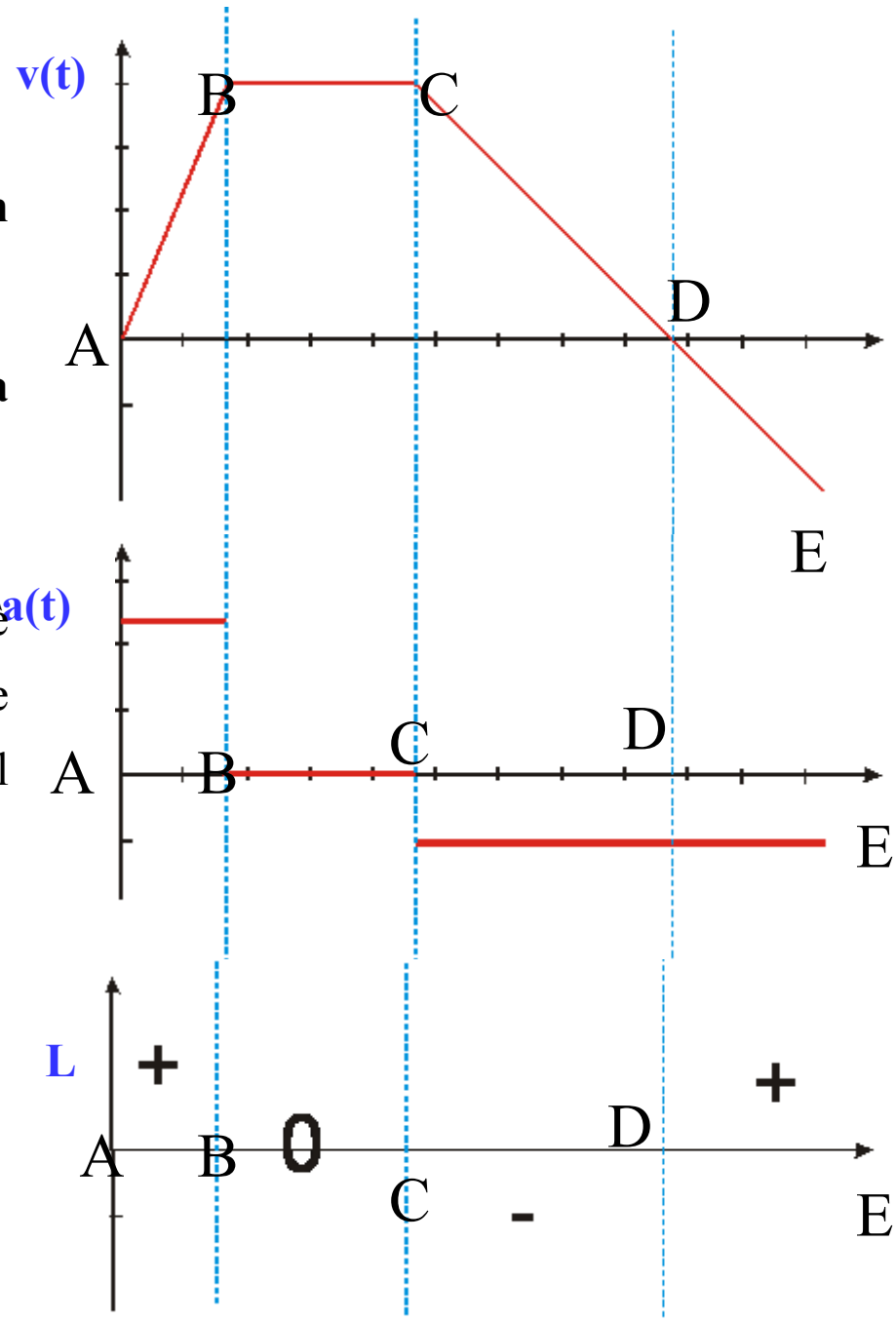
Determinare il segno del lavoro compiuto dalla forza  $F$  che agisce sulla particella.

Il segno del lavoro dipende dal segno di  $F$  che è lo stesso di  $a$  e da quello di  $v$  quindi inizio a capire il segno di  $a$  dal grafico di  $v$  e poi faccio il prodotto dei segni in ogni intervatto di tempo

$$L = P \cdot t$$

con:

$$P = \vec{F} \cdot \vec{V}$$





## Esercizio - Potenza

Un'automobile ha massa  $m=800$  kg. Calcolare la potenza che deve erogare il motore per imprimere un'accelerazione di  $a=3$  m/s<sup>2</sup> alle velocità di 36 km/h e 108 km/h

$$36 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 36 \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}} \quad v_1 = 10 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$108 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 108 \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}} \quad v_2 = 30 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$P = \vec{F} \cdot \vec{v} = m\vec{a} \cdot \vec{v} = ma \cdot v = 800 \cdot 3 \cdot v$$

$\vec{a} // \vec{v}$

$$P_1 = 800 \cdot 3 \cdot v_1 = 800 \cdot 3 \cdot 10 = 24000 \text{ W}$$

$$P_2 = 800 \cdot 3 \cdot v_2 = 800 \cdot 3 \cdot 30 = 72000 \text{ W} = 72 \text{ KW}$$

# Teorema dell'energia cinetica

*Il lavoro compiuto dalla forza risultante che agisce su un corpo è uguale alla variazione dell'energia cinetica del corpo infatti:*

$$dW = \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = F \cos\theta ds = F_T ds = ma_T ds = m \frac{dv}{dt} ds = m \frac{ds}{dt} dv = mv \cdot dv$$

$dW = mv \cdot dv \longrightarrow$  *Legame tra lavoro infinitesimo e variazione infinitesima del modulo della velocità*

Per un percorso finito dalla posizione A a B si ha, definendo la nuova quantità energia cinetica  $E_k$ :

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2$$

$$W = \int_A^B dW = \int_A^B mv \cdot dv = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 = E_{k,B} - E_{k,A} = \Delta E_k$$

*Variazione dell'energia cinetica*

Se  $W > 0 \implies E_{k,Finale} > E_{k,Iniziale}$

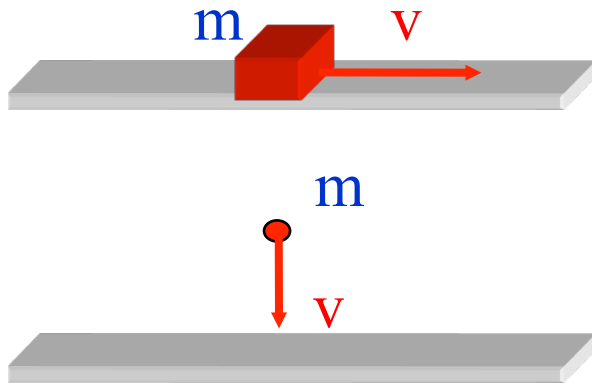
Se  $W < 0 \implies E_{k,Finale} < E_{k,Iniziale}$

Se  $W = 0 \implies E_{k,Finale} = E_{k,Iniziale}$

*Energia cinetica costante.* Ad esempio nel **moto circolare uniforme**, il lavoro compiuto dall'unica forza presente, la forza centripeta, è nullo  $\implies$  la velocità è costante in modulo, **forza è perpendicolare a spostamento**

# Energia cinetica

L'energia cinetica è una forma di energia legata al movimento.



$$E_k = \frac{1}{2}mv^2$$

$$\vec{p} = m\vec{v}$$

$$E_k = \frac{p^2}{2m}$$

$$p = \sqrt{2mE_k}$$

**Lavoro.** Il lavoro è la manifestazione dell'azione di una forza ed è quindi conseguenza dell'interazione con l'ambiente. Si parla di **lavoro scambiato**, mai di lavoro posseduto da un sistema.

**Energia.** Si parla di **energia posseduta** dal sistema, che viene modificata dall'interazione con l'ambiente esterno. Un effetto misurabile di un'interazione è la variazione di energia.

Dimensioni  $[E_c] = [M][L]^2[T]^{-2}$     Unità di misura     $J = N \cdot m$

$J = \text{joule}$     *Il joule è l'unità di misura dell'energia*

*Per studio di atomi e particelle  $J = V \cdot C$ , ( $eV$   $1,6 \cdot 10^{-19} J$ )*



# Teorema dell'energia cinetica con F costante

Per una forza costante l'accelerazione è costante e si può mettere in relazione la distanza percorsa con la velocità iniziale e quella finale:

$$W = F_x \Delta x = m a_x \Delta x$$

definizione  
di lavoro

Il principio della  
dinamica

$$x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a_x t^2$$

$$v(t) = v_0 + a_x t$$

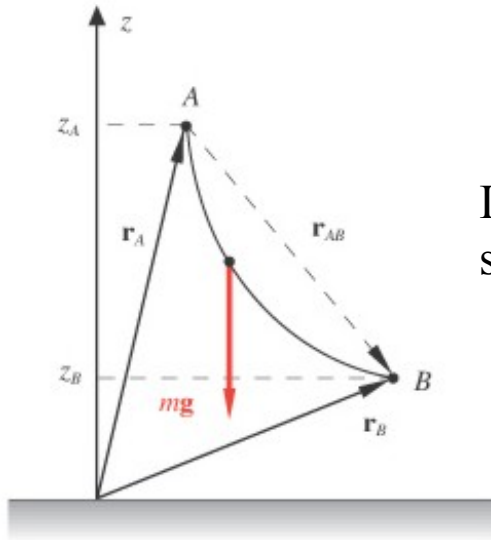
$$\Rightarrow v_{\text{finale}}^2 = v_{\text{iniziale}}^2 + 2a_x \Delta x \rightarrow a_x \Delta x = \frac{1}{2} (v_{\text{finale}}^2 - v_{\text{iniziale}}^2)$$

Moltiplicando per la massa

$$W = \frac{1}{2} m (v_{\text{finale}}^2 - v_{\text{iniziale}}^2) = E_{k,\text{finale}} - E_{k,\text{iniziale}} = \Delta E_k \Rightarrow \boxed{W = \Delta E_k}$$

# Lavoro della forza peso

Il lavoro compiuto dalla forza peso  $mg$  (costante) per un generico spostamento da A a B.



$$W = \int_A^B \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \mathbf{F} \cdot \int_A^B d\mathbf{s} = \mathbf{mg} \cdot (\mathbf{r}_A - \mathbf{r}_B) = \mathbf{mg} \cdot \mathbf{r}_{AB}$$

$$\mathbf{mg} \cdot \mathbf{r}_{AB} = (\mathbf{mg})_z \cdot (\mathbf{r}_{AB})_z = -mg(z_B - z_A)$$

$mg$  ha una sola componente non nulla ed è diretta lungo  $z$  (verso opposto), dunque nel prodotto scalare compare la sola componente  $z$ :

$$W = -mg(z_B - z_A) = -(E_{p,B} - E_{p,A}) = -\Delta E_p \quad \text{dove si è indicato con } E_p = mgz$$

In questo passaggio è stata definita la funzione  $E_p$  di  $z$  : **Energia potenziale della forza peso** che dipende solo dalla posizione e ha la seguente proprietà:

*Il lavoro è uguale all'opposto della variazione dell'energia potenziale durante lo spostamento tra A e B quindi non dipende dalla particolare traiettoria che collega A e B.*

# Energia potenziale gravitazionale: significato

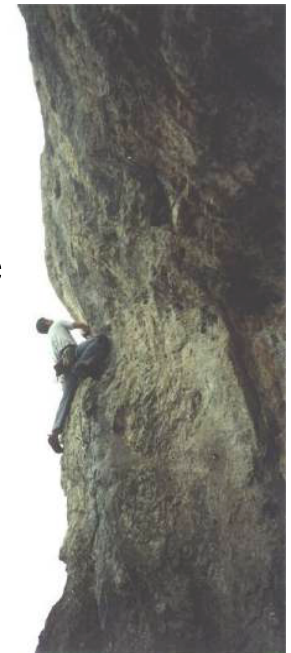


L'energia potenziale è l'energia posseduta da un corpo in virtù della sua **posizione**. Un masso poggiato in cima ad una roccia ha energia potenziale gravitazionale. Se gli si dà una spinta, esso rotola giù aumentando la sua velocità e quindi la sua energia cinetica: mentre il masso cade **la sua energia potenziale si converte in energia cinetica**.

L'energia potenziale gravitazionale  $E_p$  di un corpo di massa  $m$  a una certa quota  $h$  è data da:

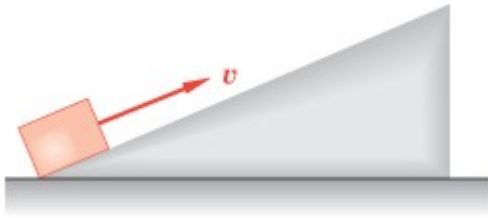
$$E_p = mgh$$

NOTA: il valore di  $E_p$  **dipende dal punto** rispetto al quale si **misura  $h$** , che è arbitrario: ciò che importa è solo la **variazione dell'energia potenziale**.



**Uno scalatore compie lavoro nell'aumentare la sua energia potenziale gravitazionale.**

# ESEMPIO



Un punto di massa  $m$  si trova alla base di un piano inclinato liscio. Se la velocità *iniziale* è  $v_A$  ed è diretta come in figura, qual è l'altezza rispetto alla base della posizione in cui il punto *si ferma*?

Il lavoro compiuto per alzare il punto dall'altezza  $z_A$  all'altezza  $z_B$ :

$$W = -\Delta E_p = -mg(z_B - z_A) = -mgh_B$$

Per il teorema dell'energia cinetica:  $W = -mgh_B = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 \Rightarrow \frac{1}{2}mv_B^2 = \frac{1}{2}mv_A^2 - mgh_B$

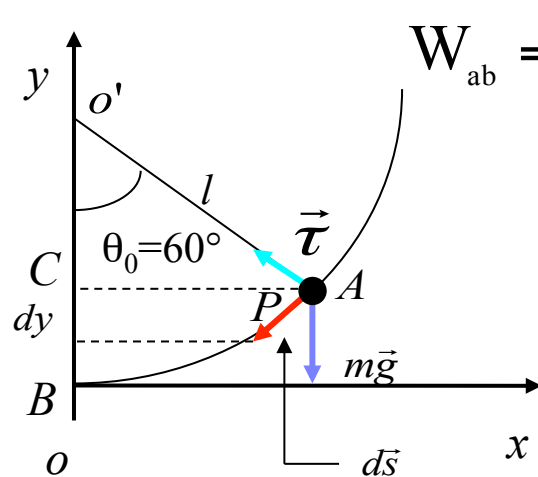
Il corpo riesce a salire poiché possiede una certa energia cinetica. Si ferma quando la sua energia cinetica è nulla ovvero quando  $v_B=0$ . Dalla relazione precedente si ricava dunque la quota a cui si ferma:

$$\frac{1}{2}mv_A^2 - mgh_B = 0 \quad \Rightarrow \quad h_B = \frac{v_A^2}{2g}$$

## Esempio

Una massa  $m=50g$  è appesa, tramite un filo inestensibile di lunghezza  $l=25cm$  e di massa trascurabile, ad un punto di sospensione. Il filo viene spostato di un angolo di  $60^\circ$  rispetto alla verticale ed abbandonato da fermo.

Quanto vale la **velocità** di  $m$  quando passa per la verticale?



$$W_{ab} = \int_a^b \vec{f} \cdot d\vec{s} = \int_a^b (\vec{\tau} + m\vec{g}) \cdot d\vec{s} = \int_a^b \vec{\tau} \cdot d\vec{s} + \int_a^b m\vec{g} \cdot d\vec{s}$$

=0 perché  $\tau \perp ds$

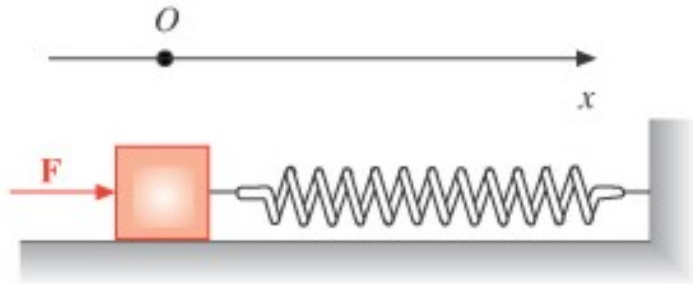
$$W_{a,b} = \int_a^b m\vec{g} \cdot d\vec{s} = m \int_a^b \vec{g} \cdot d\vec{s}$$

ma  $\vec{g} \cdot d\vec{s}$  è il prodotto del modulo di  $\vec{g}$  per la proiezione di  $ds$  sulla direzione di  $g$  (cioè  $y$ ):

$$d\vec{s} \cdot \hat{j} = dy \Rightarrow -m \int_a^b g dy = mg(y_a - y_b) \Rightarrow W_{a,b} = mgy_a - mgy_b \quad \text{Con } y_b=0: \quad W_{a,b} = mgy_a$$

teorema energia cinetica  $\rightarrow W_{a,b} = \frac{1}{2}mv_b^2 - \frac{1}{2}mv_a^2$  punto parte da fermo:  $W_{a,b} = \frac{1}{2}mv_b^2$

$$\frac{1}{2}mv_b^2 = mgy_a \quad \text{Con } y_a = l - l\cos 60^\circ = l/2: \Rightarrow \frac{1}{2}mv_b^2 = mg \frac{l}{2} \quad \Rightarrow \quad v_b = \sqrt{gl} = 1.58ms^{-1}$$



# Lavoro di forza elastica

per uno spostamento sull'asse x lavoro fatto da molla vale:

$$W_{A \rightarrow B} = \int_A^B F ds = \int_A^B -kx u_x \cdot dx u_x = \int_A^B -kx dx = - \left( \frac{1}{2} kx_B^2 - \frac{1}{2} kx_A^2 \right)$$

$$W_{A \rightarrow B} = - (E_{p,B} - E_{p,A}) = -\Delta E_p$$

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2 \quad \text{Energia potenziale elastica}$$

E' stata cosi definita  $E_p$ : **Energia potenziale della forza elastica**, funzione solo della posizione x che ha la proprietà:

*Il lavoro è uguale all'opposto della variazione della funzione  $E_p$  e dipende esclusivamente dalla posizione iniziale e finale.*

Se il punto si muove verso il centro della forza



$W > 0$   
 $E_p$  diminuisce

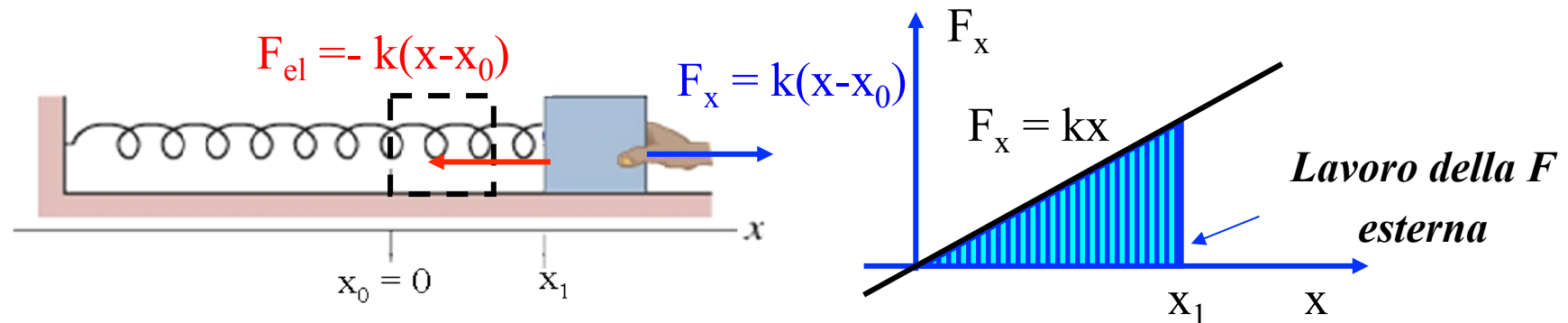
Se il punto si allontana dal centro



$W < 0$   
 $E_p$  aumenta

# Energia potenziale di una molla

Per allungare o accorciare una molla devo applicare una **forza esterna**  $F_{\text{ext}}$  eguale e contraria alla  $F_{\text{el}}$  (di richiamo) della molla. La  $F_{\text{ext}}$  compie lavoro per accorciare o allungare una molla. Tale lavoro è immagazzinato nella molla sotto forma di energia potenziale.

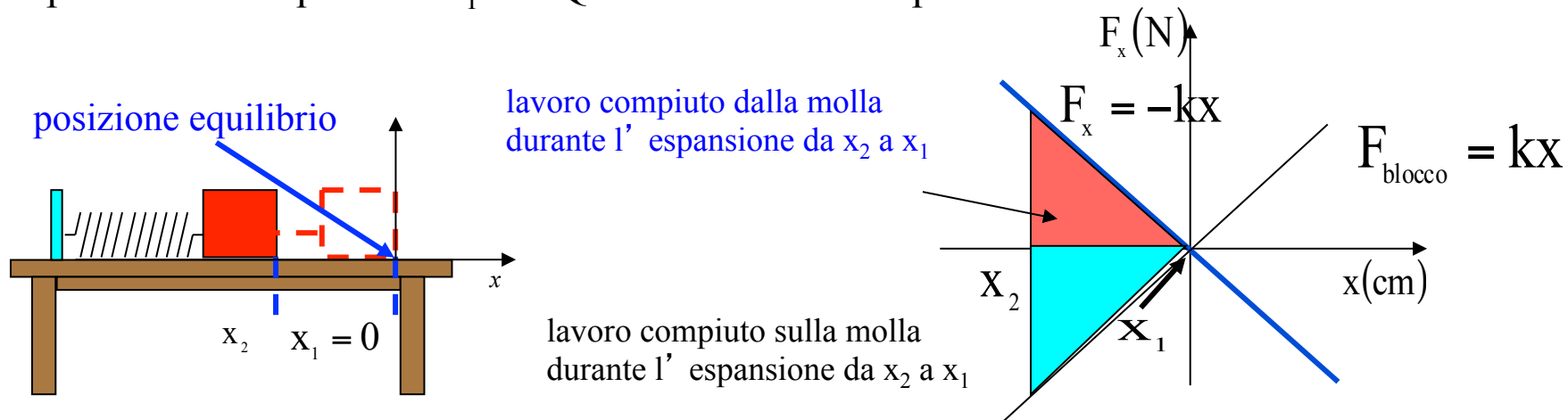


Per allungare la molla bisogna quindi applicare una forza  $F_x = k(x-x_0)$ ; in particolare per spostarla dal punto  $x_0 = 0$  al punto  $x_1$  dobbiamo compiere il lavoro indicato dall'area tratteggiata in figura. Questo lavoro è dato da:

$$W = \frac{1}{2} (x_1) (kx_1) = \frac{1}{2} kx_1^2 \xrightarrow{\text{in generale}} E_{\text{p,molla}} = \frac{1}{2} kx^2$$

## Esempio

Un blocco appoggiato su una superficie orizzontale liscia è attaccato ad una molla orizzontale il cui comportamento ubbidisce alla legge di Hooke ed esercita sul blocco una forza  $F_x = -kx$ , dove  $x$  è misurata a partire dalla posizione di equilibrio della molla e la costante elastica è  $k = 400\text{N/m}$ . La molla viene compressa fino a  $x_2 = -5\text{cm}$  dalla sua posizione di equilibrio  $x_1 = 0$ . Qual'è il lavoro compiuto dal blocco?



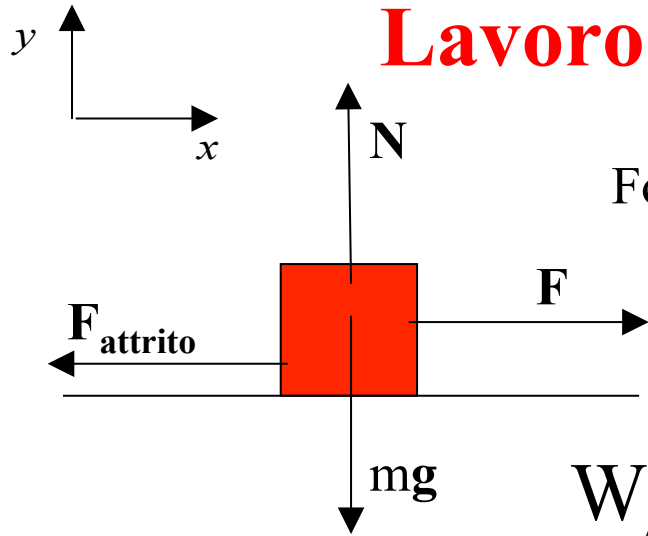
$$W = \frac{1}{2} k \Delta x^2 = \frac{1}{2} (-0.05\text{m})^2 400\text{N/m} = 0.5\text{J}$$

Area sotto la curva  $F=F(x)$ .

**$W > 0$  perchè  $F$  e  $\Delta x$  sono concordi**



# Lavoro di una forza d'attrito radente



Forza di attrito radente dinamico:  $F_{\text{ad}} = -\mu_d N u_v$

Lavoro compiuto nel percorso tra A e B:

$$W_{A \rightarrow B} = \int_A^B F_{\text{ad}} ds = \int_A^B -\mu_d N u_v ds = -\mu_d N \int_A^B ds$$

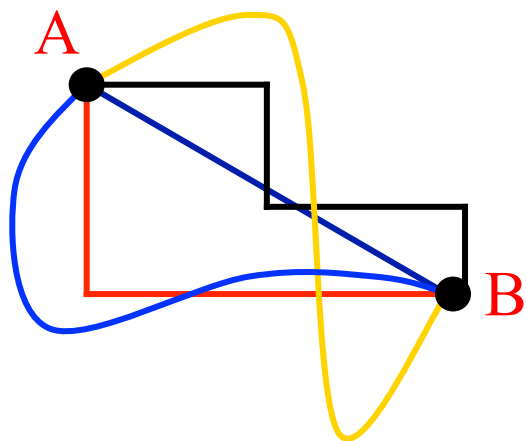
L'integrale è la **lunghezza del percorso da A a B**, misurata lungo la **traiettoria effettiva del punto materiale**.

**NOTA:** Il lavoro NON è esprimibile con una differenza dei valori di una funzione delle coordinate nei punti A e B, ma dipende dal tipo di traiettoria percorsa

Il lavoro della forza di attrito radente è sempre negativo, cioè è sempre lavoro resistente. (Infatti se cambia il verso del moto, cambia anche quello della forza di attrito, sempre opposta alla velocità)

# Forze conservative

La **forza peso** e la **forza elastica** sono chiamate **forze conservative perché il lavoro** compiuto non dipende dal particolare percorso ma **dipende solo dalle posizioni iniziale e finale** del corpo a cui la forza è applicata

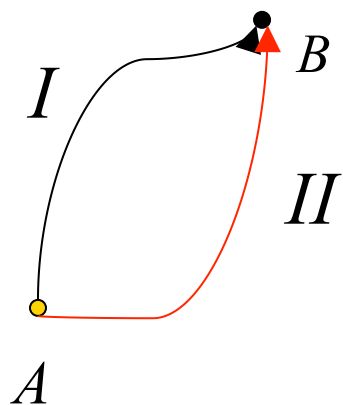


nel caso della **forza d'attrito** il lavoro invece dipende dalla traiettoria del punto materiale e la forza è detta non conservativa

**Nel caso di forze conservative:**

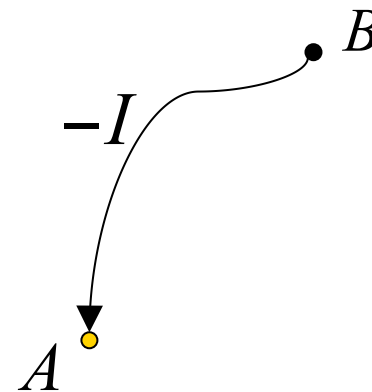
$$L_{A \rightarrow B} = \int_A^B (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_I = \int_A^B (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_{II} = \int_A^B \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$$

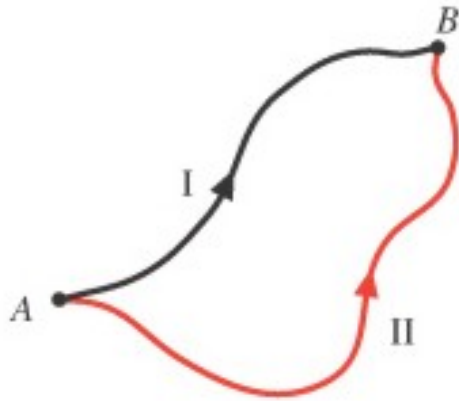
*Il lavoro lungo il percorso I coincide con quello lungo il percorso II o lungo qualsiasi altro, dipende solo da A e B*



$$\int_A^B \mathbf{F} d\mathbf{s} = - \int_B^A \mathbf{F} d\mathbf{s}$$

**Invertendo il senso di percorrenza cambia solo il segno del lavoro**





## Forze conservative ed Energia potenziale

$$\int_A^B (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_I + \int_B^A (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_{II} = \int_A^B (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_I - \int_A^B (\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s})_{II} = 0$$

Lungo un qualsiasi percorso chiuso il lavoro è nullo

$$\oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0$$



E' possibile definire una **funzione della sola posizione** la cui *variazione tra A e B è pari al lavoro*, questa funzione si chiama **energia potenziale** e per tutte le forze conservative

$$L_{A \rightarrow B} = -(\mathbf{E}_{p,B} - \mathbf{E}_{p,A}) = -\Delta \mathbf{E}_p$$

Non esiste una formulazione generale dell'espressione dell'energia potenziale, ma **dipende dalla forza a cui si riferisce**

La relazione permette il calcolo esplicita dell'energia potenziale e ne precisa il **significato fisico, legandola alla capacità di fornire il lavoro.**

# Energia potenziale

L'energia potenziale viene definita a meno di una costante.

*Esempio.*

Se si assume come livello 0 l'origine dell'asse  $z$   $E_p = mgz$

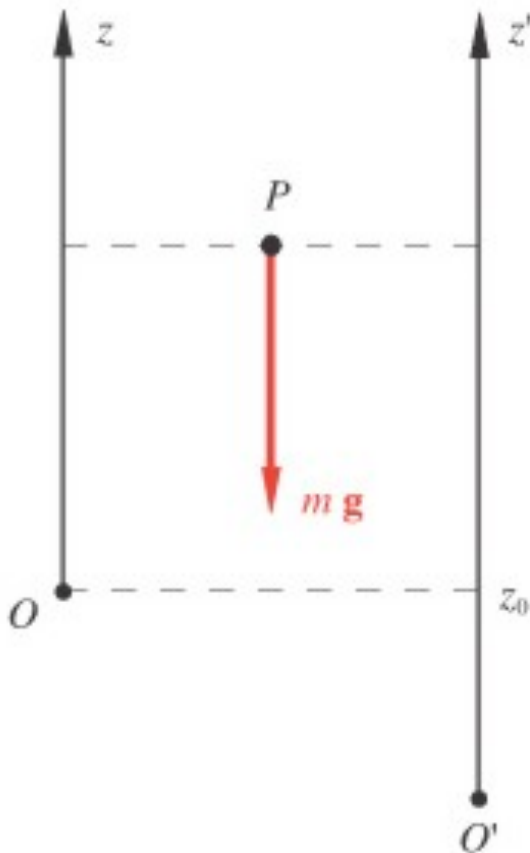
Se si sceglie invece il sistema di  $z'$ :  $E'_p = mgz' = mg(z + z_0)$

$$E'_p = E_p + mgz_0 = E_p + \text{cost}$$

Essendo il lavoro così definito:

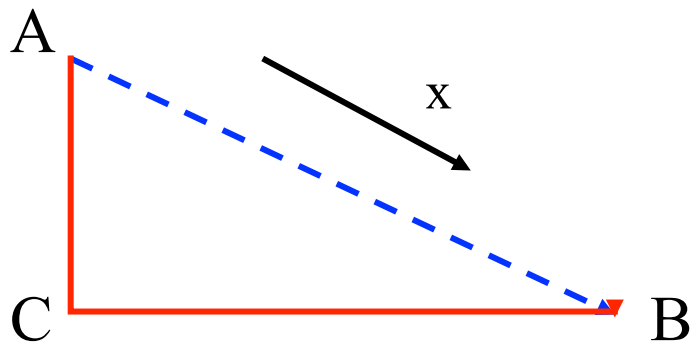
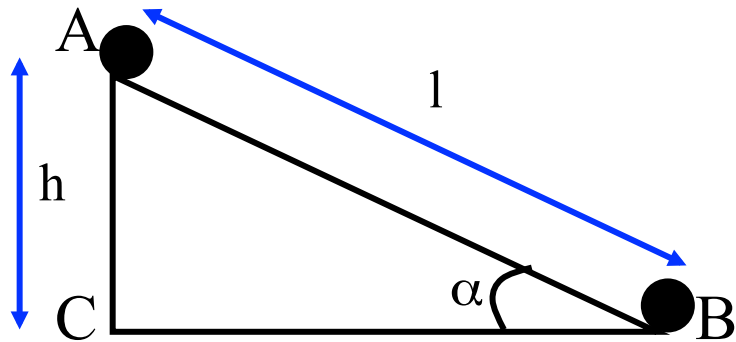
$$L_{A \rightarrow B} = -(E_{p,B} - E_{p,A}) = -\Delta E_p$$

Nell'espressione del lavoro compare la **variazione dell'energia potenziale e la costante viene eliminata**. Pur dipendendo  $E_p$  dalla scelta dell'origine, il **lavoro** compiuto dalla forza peso **non dipende dalla scelta del sistema di riferimento**



# Forze conservative (esempio)

Se agisce solo la forza peso



--- Percorso 1  
 — Percorso 2

**Percorso 1:** Un corpo di massa  $m$  scivola lungo un piano inclinato privo di attrito sotto l'azione della forza peso. Il lavoro da essa compiuto è:

$$L_{AB} = F_{\text{nella direzione di AB}} \overline{AB} = (mg \cdot \sin \alpha) l = mg(l \sin \alpha) = mgh$$

**Percorso 2:** Immaginiamo adesso che il corpo cada **verticalmente da A a C** e poi sia spostato orizzontalmente da C a B.

$$L = L_{AC} + L_{CB} =$$

$$= F_{\text{nella direzione di AC}} \overline{AC} + F_{\text{nella direzione di CB}} \overline{CB} = mgh + 0 = mgh$$

Allo stesso risultato si perviene attraverso un **qualunque percorso** a scalini o anche curvilineo.

# Forze non conservative

Tutte le **forze** per cui non vale l'invarianza del lavoro rispetto al percorso (esempio: forza di attrito radente) sono chiamate **non conservative**. Per **le forze non conservative non si può introdurre il concetto di energia potenziale**

Continua a **valere il teorema dell'energia cinetica**.

$$L_{A \rightarrow B} = \int_A^B m v dv = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = E_{k,B} - E_{k,A} = \Delta E_k$$

All'interno delle forze di tipo non conservativo una particolare classe è costituita dalle forze di attrito, dette anche forze **dissipative** perché il lavoro compiuto dall'attrito dissipa l'energia meccanica, trasformandola in energia termica.

Un altro tipo di forza non conservativa è quella connessa a **grandi deformazioni di un corpo**. Se per esempio una molla viene allungata oltre il suo limite elastico, essa si deforma permanentemente e il lavoro compiuto nell'allungamento non viene recuperato quando la molla viene lasciata libera. Di nuovo, il lavoro compiuto nel deformare la molla viene dissipato in energia termica: la molla diventa più calda.

Il **lavoro compiuto da forze non conservative dipende**, in generale, **da parametri diversi dalle posizioni iniziale e finale del corpo**. Può dipendere per esempio dalla velocità del corpo, dallo spazio totale percorso o dal particolare percorso seguito.

# Conservazione dell'energia meccanica

- **Riassumendo:** nel caso siano presenti **solo forze conservative**, vale:

$$L_{A \rightarrow B} = - (E_{p,B} - E_{p,A}) = -\Delta E_p$$

- secondo il teorema dell'energia cinetica il **lavoro totale** compiuto da tutte le forze che agiscono su un corpo è uguale alla **variazione di energia cinetica** del corpo.

$$L_{A \rightarrow B} = E_{k,B} - E_{k,A} = \Delta E_k$$

Se le forze che compiono lavoro sono **solo di tipo conservativo**:  $L = -\Delta E_p = \Delta E_k$

$$L_{A \rightarrow B} = E_{p,A} - E_{p,B} = E_{k,B} - E_{k,A} \quad \Rightarrow \quad (E_{k,B} + E_{p,B}) = (E_{k,A} + E_{p,A})$$

*Se le sole forze che compiono lavoro sono conservative, l'energia meccanica totale (cioè la somma di energia cinetica ed energia potenziale) del sistema resta costante.*

$$E_m = E_k + E_p = \text{cost}$$

Nel caso di forze conservative *il lavoro ottenuto a spese della diminuzione di energia potenziale causa l'aumento dell'energia cinetica e viceversa*. Durante il moto avviene *una trasformazione da una forma all'altra di energia per tramite di lavoro compiuto o assorbito*, ma il contenuto energetico totale dato dall'energia meccanica non cambia.

# Conservazione dell'energia meccanica

Generalmente sono presenti **sia forze conservative**  $L_{A \rightarrow B} = L_c + L_{nc} = E_{k,B} - E_{k,A}$  **che forze non conservative**, il lavoro è:

*Lavoro delle forze conservative*

*Lavoro delle forze non conservative*

$$L_c = -(E_{p,B} - E_{p,A}) = -\Delta E_p$$

$$L_{A \rightarrow B} = E_{p,A} - E_{p,B} + L_{nc} = E_{k,B} - E_{k,A}$$

$$L_{nc} = (E_{k,B} + E_{p,B}) - (E_{k,A} + E_{p,A})$$

$$L_{nc} = E_{m,B} - E_{m,A}$$

*In presenza di forze non conservative l'energia meccanica non rimane costante e la sua variazione è uguale al lavoro delle forze non conservative*

Se sul sistema compiono lavoro anche forze non conservative, allora il lavoro svolto da queste ultime è uguale alla variazione dell'energia meccanica totale del sistema.

$$L_{nc} = \Delta(E_c + E_p) = \Delta E_{tot}$$



# Energie: ordini di grandezza

Combustibile nucleare nel sole	$1 \cdot 10^{45} \text{ J}$
Esplosione di una supernova	$1 \cdot 10^{44} \text{ J}$
Combustibile fossile terrestre	$2.0 \cdot 10^{23} \text{ J}$
Energia usata in USA in un anno	$8 \cdot 10^{19} \text{ J}$
Esplosione vulcanica ( KraKatoa )	$6 \cdot 10^{18} \text{ J}$
Annichilazione di 1 Kg materia/antimateria	$9 \cdot 10^{16} \text{ J}$
Combustibile nucleare in un reattore tipico	$1 \cdot 10^{16} \text{ J}$
Esplosione nucleare ( 1 Mton)	$4.2 \cdot 10^{15} \text{ J}$
Fissione di 1Kg di uranio	$8.2 \cdot 10^{13} \text{ J}$
fulmine	$3.4 \cdot 10^7 \text{ J}$
Combustione di 1 litro di benzina	$3.4 \cdot 10^7 \text{ J}$
Energia alimentare umana (3000 Kcal)	$1.3 \cdot 10^7 \text{ J}$
Esplosione di 1 Kg di tritolo	$4.6 \cdot 10^6 \text{ J}$
Metabolizzazione di una mela (110 Kcal)	$4.6 \cdot 10^5 \text{ J}$
Energia cinetica di un uomo di corsa	$4 \cdot 10^3 \text{ J}$
Sollevamento sulle braccia	$3 \cdot 10^2 \text{ J}$
Fissione di un nucleo di Uranio	$3.2 \cdot 10^{-11} \text{ J}$
Annichilazione $e^+e^-$	$1.6 \cdot 10^{-13} \text{ J}$
Energia di ionizzazione dell' atomo di idrogeno	$2.2 \cdot 10^{-18} \text{ J}$

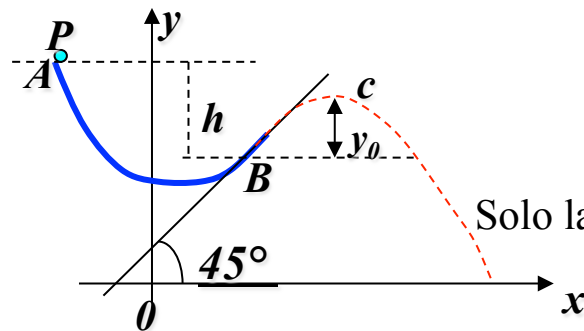
**Altre unità di misura usate:**

**1cal= 4,187 J**

**1 eV=1,602  $\cdot 10^{-19}$ J**

# Esempio

Un punto materiale è posto, inizialmente in quiete, in **A**. Viene abbandonato, sotto l'azione della forza peso, lasciandolo scivolare lungo la guida il cui attrito è trascurabile. Calcolare la velocità con cui arriva in **B**, più in basso, rispetto ad **A**, di un dislivello pari ad **h**. Calcolare inoltre la quota massima  $y_0$ , rispetto a **B**, raggiunta dal punto P nel vertice **C** della traiettoria, se nel punto estremo la guida forma un angolo di  $45^\circ$  rispetto all'orizzontale.



Quali forze agiscono?

$$\vec{P} = m\vec{g} \quad \text{e} \quad \vec{N}$$

Solo la forza peso compie lavoro dato che N è normale allo spostamento

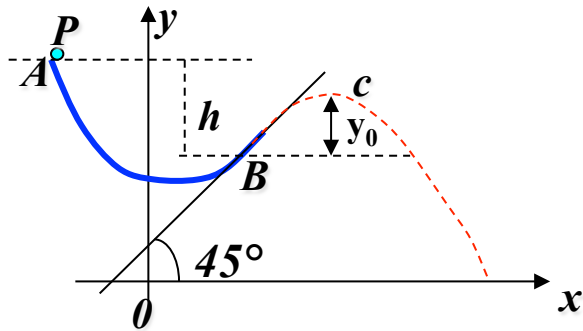
Possiamo applicare la conservazione dell'energia meccanica

$$\frac{1}{2}mv_a^2 + mgy_a = \frac{1}{2}mv_b^2 + mgy_b$$

con :  $v_a = 0; (y_a - y_b) = h$        $v_b^2 = 2gh$        $v_b = \sqrt{2gh}$

**Il punto materiale cade con la stessa velocità che avrebbe avuto in caduta libera da una altezza h**

# Esempio



Arrivato in B si muove sotto l'azione della **sola forza peso** come nel moto dei proiettili. Applichiamo il principio di conservazione dell'energia tra i punti B e C:

$$\frac{1}{2} \cancel{mv_b^2} + \cancel{mgy_b} = \frac{1}{2} \cancel{mv_c^2} + \cancel{mgy_c}$$

Divido per g

$$y_0 = y_c - y_b = \frac{1}{2g} (v_b^2 - v_c^2) = \frac{1}{2g} \left( v_b^2 - \frac{v_b^2}{2} \right) = \frac{1}{2} \frac{v_b^2}{2g}$$

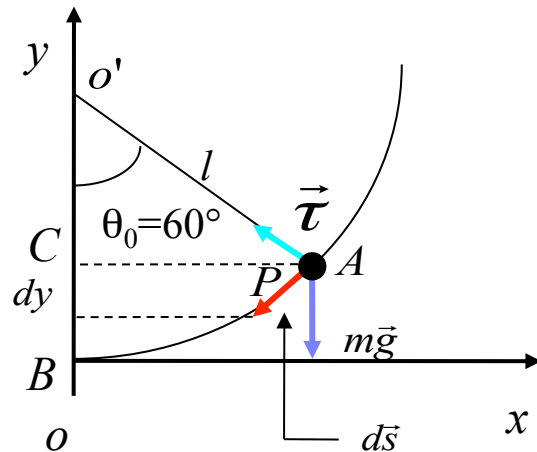
$$\text{ma } v_b = \sqrt{2gh} \Rightarrow y_0 = \frac{1}{2} \frac{2gh}{2g} \Rightarrow y_0 = \frac{1}{2} h$$

$$\left. \begin{aligned} v_b^2 &= v_{bx}^2 + v_{by}^2 \\ v_c^2 &= v_{cx}^2 + v_{cy}^2 \end{aligned} \right\} \begin{aligned} v_{bx} &= v_{by} \text{ perché } \theta=45^\circ \\ v_{cx} &= v_{bx} \\ v_{cy} &= 0 \end{aligned}$$

$$v_c^2 = v_{cx}^2 = \frac{1}{2} v_b^2 \text{ perché } \theta=45^\circ$$

# Esempio

Riprendiamo l'esempio del pendolo: utilizzando la conservazione dell'energia meccanica, trovo subito la velocità nel punto più basso



$$E_{in.} = E_{fin}$$

$$\cancel{\frac{1}{2}mv_A^2} + mgy_A = \frac{1}{2}mv_B^2 + \cancel{mgy_B}$$

$\begin{matrix} \uparrow & & \uparrow \\ =0 & & =0 \end{matrix}$

$$mgy_a = \frac{1}{2}mv_b^2$$

$$mgl(1 - \cos \theta) = \frac{1}{2}mv_b^2$$

$$v_b = \sqrt{2gh}$$

# Momento angolare

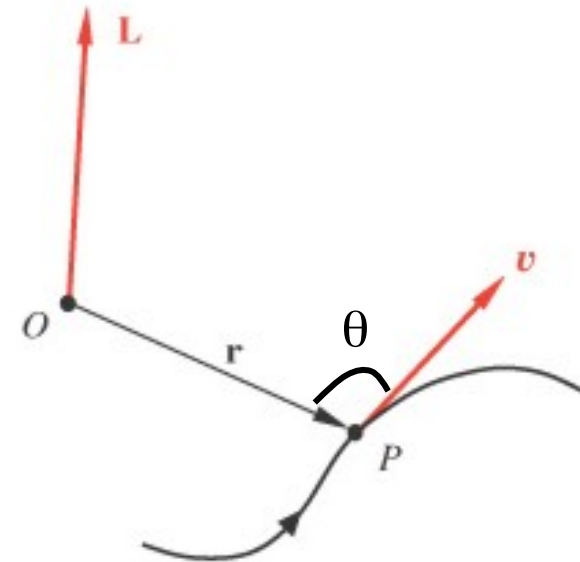
Il **momento angolare**  $\mathbf{L}$ , detto anche momento della quantità di moto, di una particella rispetto all'origine  $O$  del sistema di riferimento è una grandezza vettoriale definita come:

$$\vec{\mathbf{L}} = \vec{\mathbf{r}} \times \vec{\mathbf{p}} = m(\vec{\mathbf{r}} \times \vec{\mathbf{v}})$$

Il punto  $O$  è il **polo** rispetto a cui è calcolato  $\mathbf{L}$ .

- il **modulo** è dato da:  $|\mathbf{L}| = |\mathbf{r}| |\mathbf{v}| \sin\theta$
- $\mathbf{L}$  è **perpendicolare** sia al vettore  $\mathbf{r}$  che al vettore  $\mathbf{p}$ ;
- il **verso** è dato dalla regola della **mano destra**.
- Se cambio il polo  $O \rightarrow O'$  :

$$\vec{\mathbf{L}}_{O'} = \vec{\mathbf{L}}_O + \overline{O'O} \times m\vec{\mathbf{v}}$$



Unità di misura

$$\text{kg} \cdot \text{m}^2 \text{s}^{-1} = \text{J} \cdot \text{s}$$

**J·s** è l'unità di misura del momento angolare

# Momento di una forza

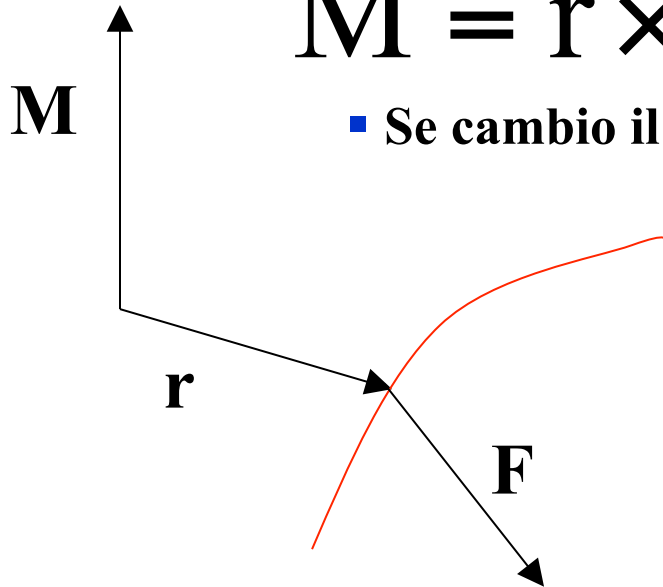
Si definisce *momento della forza* la seguente grandezza:

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

$$M = rF \sin \vartheta$$

- Se cambio il polo  $O \rightarrow O'$  :

$$\vec{M}_{O'} = \vec{M}_O + \vec{O'O} \times \vec{F}$$



Quando ad **un punto** sono applicate più forze con risultante:  $\mathbf{R} = \sum \mathbf{F}_i$ , si ha che il **momento** complessivo è uguale al **momento della forza risultante**

$$\mathbf{M} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}_1 + \mathbf{r} \times \mathbf{F}_2 + \dots + \mathbf{r} \times \mathbf{F}_n = \mathbf{r} \times \sum_i \mathbf{F}_i = \mathbf{r} \times \mathbf{R}$$

Tale proprietà è **valida solo se le forze hanno un unico punto di applicazione**

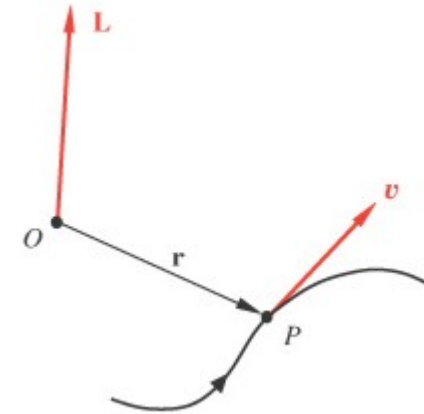
# Teorema del momento angolare

Il **momento angolare**  $\vec{L}$  è una funzione del tempo  $L(t)$ . Se si calcola la **variazione nel tempo** del momento angolare di un punto materiale in movimento si ha:

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = m (\vec{r} \times \vec{v}) \quad \Rightarrow \quad \frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times m\vec{v} + \vec{r} \times m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

Velocità del punto P:  $\vec{v}$

$\vec{F} = m\vec{a}$



$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \underbrace{\vec{v} \times m\vec{v}} + \vec{r} \times \vec{F} \quad \Rightarrow \quad \frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F}$$

$\vec{v} \times \vec{v} = 0$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}$$

Questa relazione rappresenta **il teorema del momento angolare per un punto materiale**:

**La derivata temporale del momento angolare è uguale al momento della forza**

se entrambi i momenti sono riferiti allo stesso polo fisso

# Conservazione del momento angolare

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}$$

Il momento della forza  $\vec{M}$  può essere **nullo**, sia quando la **forza è nulla**, sia quando la **forza è parallela a  $\vec{r}$** . In questo caso si ha  $M=0$ :

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = 0 \quad \Rightarrow \quad \vec{L} = \text{costante}$$

*Il momento angolare di un punto rimane costante nel tempo se il momento delle forze è nullo.*

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M} \quad \Rightarrow \quad d\vec{L} = \vec{M}dt \quad \Rightarrow \quad \int_0^t \vec{M}dt = \int_0^t d\vec{L} = \Delta\vec{L} = L_{\text{fin}} - L_{\text{in}}$$

$$\int_0^t \vec{M}dt = \int_0^t (\vec{r} \times \vec{F})dt = \vec{r} \times \int_0^t \vec{F}dt = \vec{r} \times \vec{J} = \Delta\vec{L}$$

$J$ : Impulso della forza

$\vec{r} \times \vec{J}$ : momento dell'impulso

**Teorema del momento dell'impulso:** la variazione del momento angolare è uguale al momento dell'impulso applicato al punto

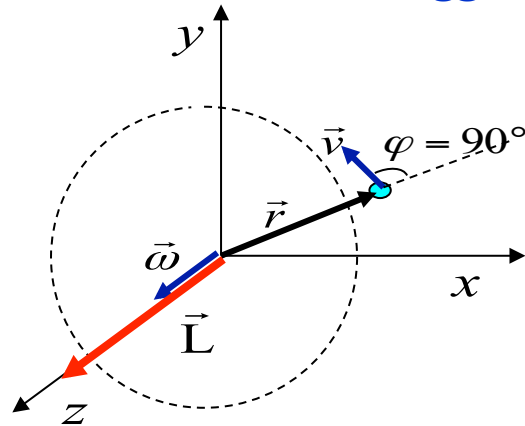


## Momenti angolari: ordini di grandezza

Moto orbitale di tutti i pianeti del sistema solare	$3.2 \cdot 10^{43} \text{Js}$
Moto orbitale della Terra	$2.7 \cdot 10^{40} \text{Js}$
Rotazione della Terra	$5.8 \cdot 10^{33} \text{Js}$
Rotore di un elicottero(320giri/min)	$5 \cdot 10^4 \text{Js}$
Ruota automobile (90 Km/h)	$10^2 \text{Js}$
Ventilatore elettrico	$1 \text{Js}$
frisbee	$10^{-1} \text{Js}$
Piccolo giroscopio	$10^{-1} \text{Js}$
Disco fonografico (33.3giri/min)	$6 \cdot 10^{-3} \text{Js}$
Proiettile di fucile a canna rigata	$2 \cdot 10^{-3} \text{Js}$
Moto orbitale dell' elettrone in un atomo	$1.05 \cdot 10^{-34} \text{Js}$
Spin dell' elettrone	$0.53 \cdot 10^{-34} \text{Js}$

## Esempio

Trovare il momento angolare di una massa puntiforme che si muove su una **circonferenza di raggio  $r$**  ( nel piano  $x,y$ ) con velocità angolare  $\omega$ .



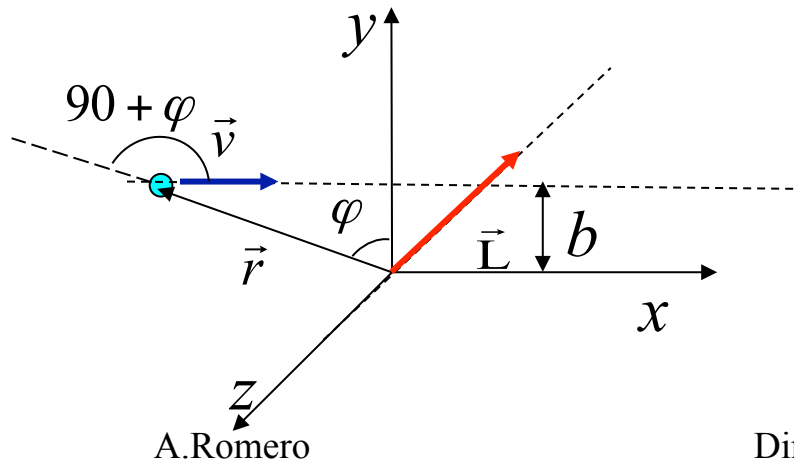
$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = \vec{r} \times m\vec{v} = r m v \vec{k}$$

$$\vec{L} = mr^2 \omega \vec{k}$$

$$\vec{L} = mr^2 \vec{\omega}$$

## Esempio

Trovare il momento angolare, rispetto all' origine, di una particella che si muove con velocità costante su una linea retta, parallela all' asse  $x$ , distante  $b$  dall'origine.



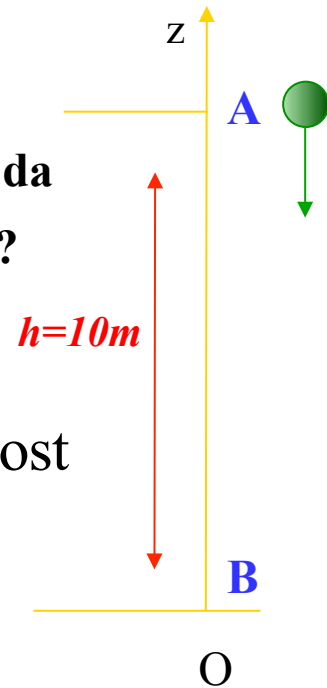
$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = -r m v \sin(90 + \varphi) \vec{k}$$

$$\vec{L} = -r m v \cos \varphi \vec{k}$$

$$\vec{L} = -m v b \vec{k}$$

# Esercizio Conservazione energia meccanica

Un corpo di massa  $m=10$  kg, è lasciato cadere con **velocità iniziale nulla** da un'altezza di **10 m**. Quanto vale la **velocità** poco prima che raggiunga terra?



Dal teorema di conservazione dell'energia meccanica:  $E_m = E_k + E_p = \text{cost}$



$$E_{p,A} - E_{p,B} = E_{k,B} - E_{k,A}$$



$$z_A = h = 10 \text{ m} \quad v_A = 0$$

$$z_B = 0 \quad v_B = ?$$

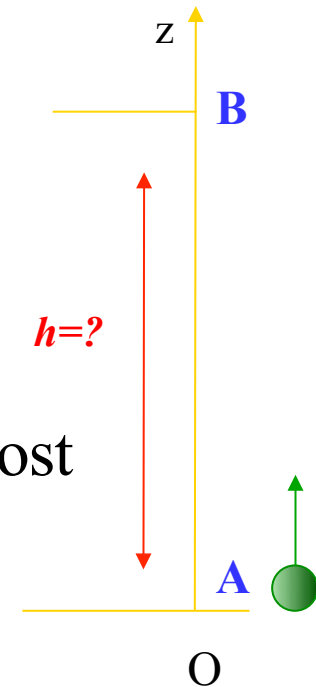
$$mgz_A - \cancel{mgz_B} = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}\cancel{mv_A^2}$$

$= 0, \text{ perché } z_B = 0$ 
 $= 0, \text{ perché } v_A = 0$

$$mgh = \frac{1}{2}mv_B^2 \quad \Rightarrow \quad v_B = \sqrt{2gh} \quad \Rightarrow \quad v_B = \sqrt{2 \cdot 9,8 \cdot 10} = 14 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

# Esercizio Conservazione energia meccanica

Un corpo di massa  $m=10$  kg, da terra viene tirato verso l'alto con velocità  $v=14$  m/s. Che altezza raggiunge?



Dal teorema di conservazione dell'energia meccanica:  $E_m = E_k + E_p = \text{cost}$



$$E_{p,A} - E_{p,B} = E_{k,B} - E_{k,A}$$



$$\begin{array}{l}
 z_A = 0 \quad v_A = 14 \text{ m/s} \\
 z_B = ? \quad v_B = 0
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{l}
 \nearrow \\
 \searrow
 \end{array}
 \quad
 mgz_A - mgz_B = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2$$

$= 0, \text{ perché } z_A = 0 \quad = 0, \text{ perché } v_B = 0$

$$\cancel{mgz_B} = \frac{1}{2} \cancel{mv_A^2} \quad \Rightarrow \quad z_B = \frac{v_A^2}{2g} \quad \Rightarrow \quad z_B = \frac{14^2}{2 \cdot 9.8} = 10 \text{ m}$$

# Esercizio Conservazione energia meccanica

Da che altezza deve cadere un corpo di  $m=1300$  kg per avere una velocità finale di 88,5 km/h?

$$v_f = 88,5 \frac{\text{km}}{\text{h}} = 88,5 \frac{1000 \text{ m}}{3600 \text{ s}} = 24,58 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

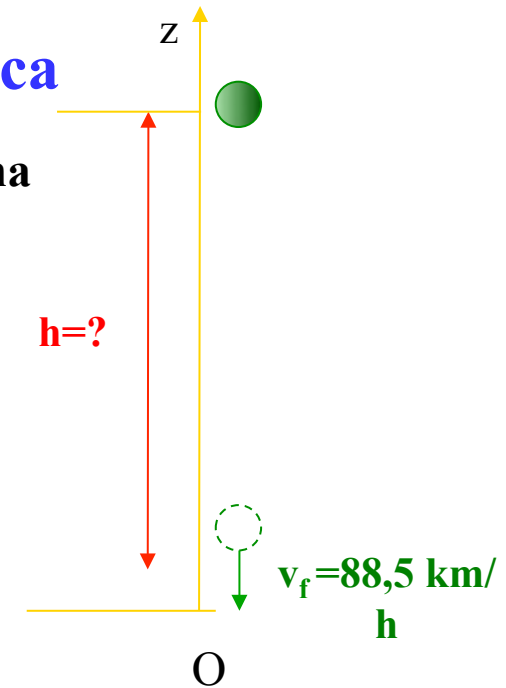
Dal teorema di conservazione dell'energia meccanica:

$$E_{p,\text{in}} + E_{k,\text{in}} = E_{k,\text{f}} + E_{p,\text{f}}$$



$$mgh = \frac{1}{2}mv_f^2$$

$$h = \frac{v_f^2}{2g} \quad \Rightarrow \quad h = \frac{24,58^2}{2 \cdot 9.8} = 30,8\text{m}$$



# La carrucola

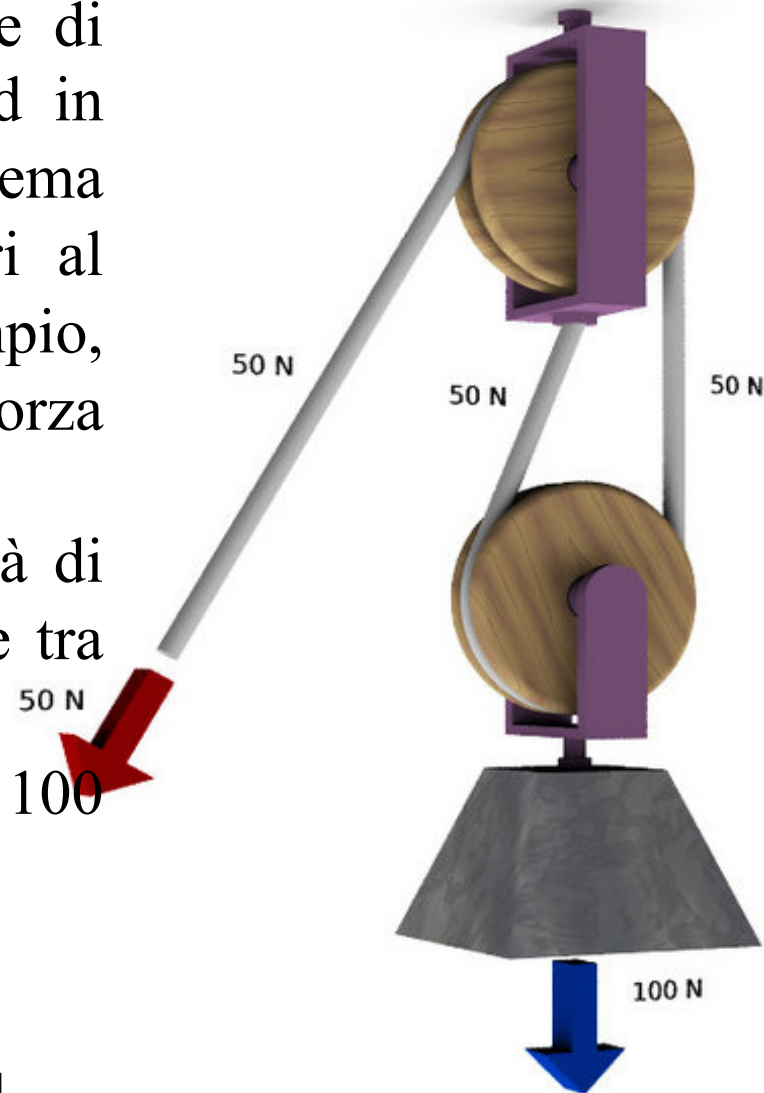
Una carrucola composta è un insieme di due o più carrucole, in parte fisse ed in parte mobili. Il vantaggio di questo sistema è di avere un rapporto di forze pari al numero di carrucole presenti. Per esempio, se ho due ruote, il rapporto tra la forza sollevata e la forza applicata è di 2 a 1.

Lo stesso rapporto si ha tra la velocità di trazione e la velocità di sollevamento e tra gli spazi percorsi

Il Lavoro fatto per sollevare il peso di 100 N di 1 m è

$$50\text{N} \cdot 2\text{m} = 100\text{ J}$$

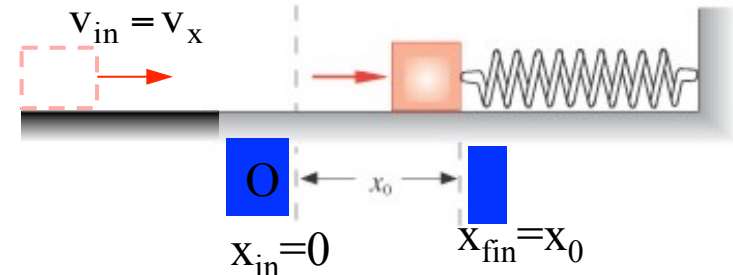
(devo tirare il doppio di corda)



# Esercizio Conservazione energia meccanica

Un corpo di massa  $m=10\text{kg}$  viaggia con velocità  $v_x=14\text{m/s}$  contro una molla, sapendo che  $K=7000\text{N/m}$ , di quanto si deforma, la molla (spostamento  $x_0$  dal punto di riposo)?

Dal teorema di conservazione dell'energia meccanica:



$$E_{p,in} + E_{k,in} = E_{k,f} + E_{p,f}$$

$$\frac{1}{2} K x_{in}^2 + \frac{1}{2} m v_{in}^2 = \frac{1}{2} K x_{fin}^2 + \frac{1}{2} m v_{fin}^2$$

=0, perché  $x_{in} = 0$

=0, perché  $v_{fin} = 0$

$$\frac{1}{2} m v_x^2 = \frac{1}{2} K x_0^2$$

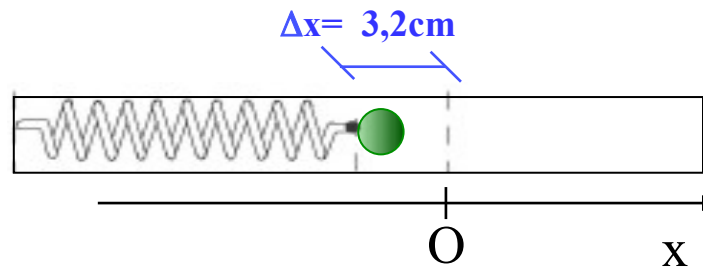


$$x_0^2 = \frac{m v_x^2}{K} = \frac{10 \cdot 196}{7000} = 0,28 \quad x_0 = 0,52\text{m}$$

Inizialmente l'energia potenziale elastica è nulla

Nello stato finale l'energia cinetica è nulla. Tutta l'energia cinetica si trasforma in energia potenziale elastica

# Esercizio Conservazione energia meccanica



La molla di un fucile è compressa di  $\Delta x = 3,2\text{cm}$  e spara un proiettile di massa  $m = 12\text{ g}$ . Sapendo che la costante elastica della molla è di  $k = 750\text{ N/m}$ , determinare con quale velocità esce il proiettile

$$\left(\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2\right)_{\text{in}} = \left(\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2\right)_{\text{fin}} \Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}k(\Delta x)^2 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{k}{m}}\Delta x$$

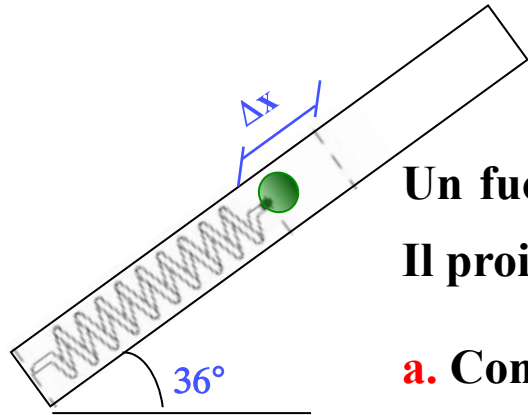
$=0$ , perché  $v_{\text{in}} = 0$

$=0$ , perché  $x_{\text{fin}} = 0$

$$v = \sqrt{\frac{750}{12 \cdot 10^{-3}}} 0,032 = 8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$



# Esercizio Conservazione energia meccanica

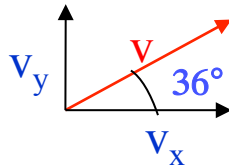


Un fucile, inclinato di  $\theta=36^\circ$ , spara un proiettile di massa  $m=79,4\text{g}$ . Il proiettile raggiunge un'altezza massima di  $h=2\text{m}$ .

**a.** Con quale velocità esce il proiettile?

**b.** Sapendo che la costante elastica della molla del fucile è di  $k=726,8\text{ N/m}$ , calcolare di quanto era compressa la molla.

**Sol.:** **a)**



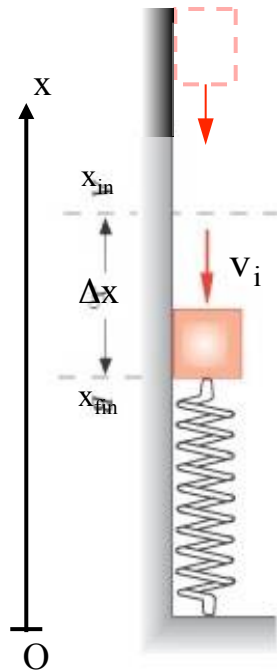
$$mgh_{\max} = \frac{1}{2}mv_y^2 \quad \Rightarrow \quad v_y = \sqrt{2gh_{\max}} = \sqrt{2 \cdot 9,8 \cdot 2} = 6,26 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$v_y = v \cdot \sin 36^\circ \quad \Rightarrow \quad v = \frac{v_y}{\sin 36^\circ} = 11 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$\mathbf{b)} \quad \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}k(\Delta x)^2 \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{2}79,4 \cdot 10^{-3}(11)^2 = \frac{1}{2}726,8(\Delta x)^2 \quad \Rightarrow \quad (\Delta x)^2 = 12 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2$$

$$\Delta x = 1 \text{ cm}$$

## Esercizio Conservazione energia meccanica



Un corpo di massa  $m=0,263\text{kg}$  cade su una molla di costante elastica  $k=252\text{N/m}$  che si accorcia di  $\Delta x=11,8\text{cm}$  prima che il corpo si fermi.

**a.** Calcolare il **lavoro** fatto dalla forza elastica ed il lavoro della forza peso da quando il corpo arriva sulla molla.

**b.** Calcolare il valore di  $v_{i,1}$ , corrispondente alla velocità del corpo appena prima di colpire la molla

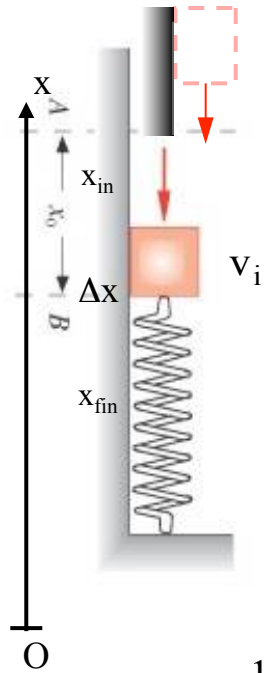
**c.** Se poco prima di colpire la molla il corpo viaggia con  $v_{i,2} = 2v_{i,1}$ , di quanto si comprime la molla?

$$L_{\text{elastica}} = \frac{1}{2} k (x_{\text{in}}^2 - x_{\text{fin}}^2) = -\frac{1}{2} k \Delta x^2 = -\frac{1}{2} 252 (0,118)^2 = -1,75\text{J}$$

$$L_{\text{gravità}} = -mg(x_{\text{fin}} - x_{\text{in}}) = -mg(-\Delta x) = mg\Delta x = 0,263 \cdot 9,8 \cdot 0,118 = 0,304\text{J}$$

Lavoro forza elastica è negativo infatti forza e spostamento sono antiparalleli, quello della forza di gravità positivo perché forza e spostamento sono paralleli

## Esercizio – continuazione



Sol.:

b)  $\Delta E_{\text{cinetica}} = L_{\text{totale}}$

$$\frac{1}{2}mv_f^2 - \frac{1}{2}mv_{i,1}^2 = -\frac{1}{2}k\Delta x^2 + mg\Delta x$$

=0 perché il corpo alla fine è fermo

$$-\frac{1}{2}mv_{i,1}^2 = -\frac{1}{2}k\Delta x^2 + mg\Delta x \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{2}mv_{i,1}^2 = +\frac{1}{2}k\Delta x^2 - mg\Delta x$$

$$\frac{1}{2}0,263v_{i,1}^2 = +\frac{1}{2}252(0,118)^2 - 0,263 \cdot 9,8 \cdot 0,118 \quad \Rightarrow \quad v_{i,1}^2 = 10,996 \quad \Rightarrow \quad v_{i,1} = 3,31 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

c) Se  $v_i = v_{i,2} = 2v_{i,1}$ ,

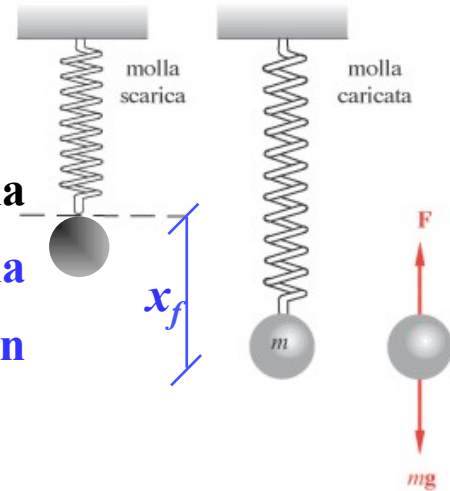
$$\frac{1}{2}mv_{i,2}^2 = +\frac{1}{2}k\Delta x^2 - mg\Delta x \quad \Rightarrow \quad \frac{1}{2}0,263(2 \cdot 3,31)^2 = +\frac{1}{2}252(\Delta x)^2 - 0,263 \cdot 9,8 \cdot \Delta x$$

$$126(\Delta x)^2 - 2,57\Delta x - 5,8 = 0 \quad \Rightarrow \quad \Delta x = \frac{2,57 \pm \sqrt{(2,57)^2 + 4 \cdot 126 \cdot 5,8}}{2 \cdot 126} \quad \Delta x = \frac{2,57 \pm 54,1}{252}$$

$$\Delta x = 0,225\text{m} = 22,5\text{cm}$$

# Esercizio Lavoro

Una molla è appesa verticalmente come è mostrato in figura. Con la mano la massa è fatta scendere lentamente con  $v$  costante fino alla massima elongazione, poi viene tolta la mano e la massa rimane in equilibrio. Sapendo che  $m = 10\text{kg}$  e  $x_f = 0,14\text{m}$



Calcolare: *a. Lavoro della forza di gravità*

*b. Lavoro della forza elastica*

*c. Lavoro della mano*

Alla fine il corpo è in equilibrio  $\Rightarrow F_{\text{peso}} + F_{\text{elastica}} = 0 \Rightarrow mg - kx_f = 0$

$$k = \frac{mg}{x_f} = \frac{10 \cdot 9,8}{0,14} = 700 \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

# Esercizio Lavoro - continuazione

## a. Lavoro della forza di gravità

$$L_{\text{gravità}} = -\Delta E_p = -mg(x_B - x_A) = mgx_f$$

$$L_{\text{gravità}} = 10 \cdot 9,8 \cdot 0,14 = 13,72 \text{ J}$$

## b. Lavoro della forza elastica

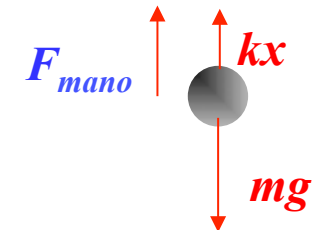
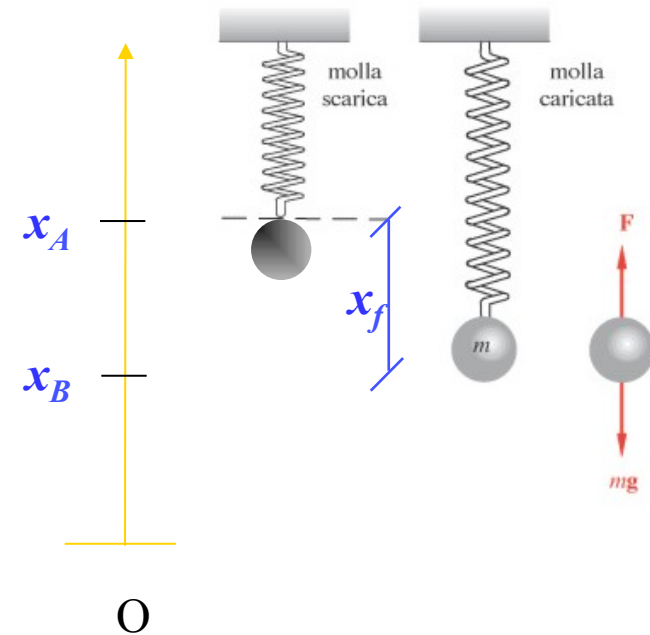
$$L_{\text{elastica}} = -\Delta E_{\text{el}} = -\frac{1}{2}k(x_A - x_B)^2 = -\frac{1}{2}kx_f^2$$

$$L_{\text{elastica}} = -\frac{1}{2} \cdot 700 \cdot 0,14^2 = -6,86 \text{ J}$$

## b. Lavoro della mano

Durante lo spostamento la velocità è costante  $\Rightarrow F_{\text{mano}} + F_{\text{elastica}} + F_{\text{peso}} = 0 \Rightarrow F_{\text{mano}} = kx - mg$

$$L_{\text{mano}} = \int_{x_A}^{x_B} F_{\text{mano}} dx = \int_0^{x_f} (kx - mg) dx = \left[ \frac{1}{2}kx^2 - mgx \right]_0^{x_f} = 6,86 - 13,72 = -6,86 \text{ J}$$



**Esercizio** Un punto è lanciato con velocità  $v_0$ , lungo una guida circolare e liscia di raggio  $R$  che giace in un piano verticale (v figura) . Calcolare la velocità e la reazione del vincolo in B e C. Quale è il valore minimo di  $v_0$  affinché il punto arrivi in C senza staccarsi dalla guida ? **applico la conservazione dell'energia ponendo l'altezza  $h_A = 0$**

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv^2 + mgh \Rightarrow v = \sqrt{v_0^2 - 2gh}$$

in B  $h=R$   $\Rightarrow v_B = \sqrt{v_0^2 - 2gR}$   
 in C  $h=2R$   $\Rightarrow v_C = \sqrt{v_0^2 - 4gR}$

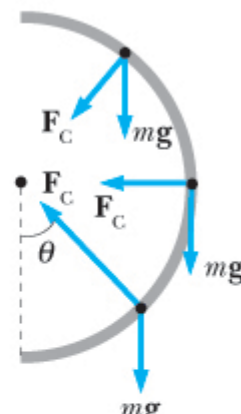
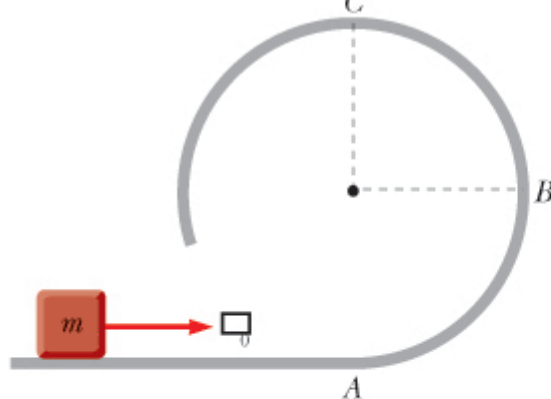
reazione è massima in A e decresce andando verso C

**Infatti lungo la normale ho in ogni punto:**

$$\vec{F}_N = \vec{N} + m\vec{g} = m \frac{v^2}{R} \vec{u}_N$$

$$N_A - mg = m \frac{v_0^2}{R} \Rightarrow N_A = m \frac{v_0^2}{R} + mg \quad \text{in B} \quad N_B - 0 = m \frac{v_B^2}{R} \Rightarrow N_B = m \frac{v_B^2}{R} = m \frac{v_0^2}{R} - 2mg$$

$$N_C + mg = m \frac{v_C^2}{R} \Rightarrow N_C = m \frac{v_C^2}{R} - mg = m \frac{v_0^2}{R} - mg - 4mg = m \frac{v_0^2}{R} - 5mg$$



**valore minimo di  $v_0$  è per  $N_C=0$  ( $N_C$  mai negativo)**

$$m \frac{v_0^2}{R} = 5mg \Rightarrow v_0 = \sqrt{5gR}$$